

Istituto di Ricovero e Cura a Carattere Scientifico Istituto di rilievo nazionale con personalità giuridica di diritto pubblico S.S. 113, via Palermo, C.da Casazza, 98124 Messina



Certificato n. 10271

AVVISO VOLONTARIO PER LA TRASPARENZA EX ANTE

Titolo dell'Appalto: Indagine di mercato e avviso volontario per la trasparenza preventiva, relativo alla procedura negoziata, senza previa pubblicazione del bando di gara, ai sensi dell'art. 63 comma 2 lett. b) del D.Lgs n. 50/2016, per la fornitura in opera di n. 1 "Esoscheletro per la deambulazione robotizzata".

Il Sistema individuato risulta prodotto dall'Azienda EKSO BIONICS web: customerrelations@eksobionics.com

Il Sistema è distribuito in esclusiva in Italia da EMAC s.r.l. – sede legale in Via Larga n. 23, milano – ITALY – e-mail: emac@emac.it -

Informazioni complementari: Obiettivo del presente avviso è quello di verificare tramite l'apposita indagine di mercato se vi siano altri operatori economici, oltre a quello individuato da questo IRCCS, fornitori del prodotto in oggetto, con caratteristiche similari o analoghe con medesima equivalenza prestazionale e/o migliorativa, anche in relazioni ai relativi costi, rispetto a quelle possedute dal Esoscheletro descritto nel presente avviso (ALLEGATO A)

Si invitano, pertanto, gli operatori economici interessati a manifestare a questo IRCCS l'interesse alla partecipazione ad apposita procedura di gara per la fornitura dei sistemi di ché trattasi, entro e non oltre il termine del 30 /06/2016 alle ore 12,30, dichiarando la disponibilità a fornire il Sistema con le caratteristiche richieste, proponendo a corredo documentazione tecnica comprovante la rispondenza dei sistemi offerti alle caratteristiche richieste.

La predetta dichiarazione dovrà essere trasmessa all'IRCCS Centro Neurolesi "Bonino-Pulejo", Via Palermo s.s. 113 c.da casazza – 98124 MESSINA, a mezzo fax al numero 090/6012854 o tramite Raccomandata a mano o Raccomandata R/R presso l'Ufficio protocollo, e dovrà recare la seguente dicitura: "Manifestazione di interesse per la fornitura in opera di "Esoscheletro per la deambulazione robotizzata".

Non verranno prese in considerazione manifestazioni di interesse che dovessero pervenire oltre detto termine, con espressa precisazione che, ancorché inviate tramite Raccomandata R/R, saranno considerate utilmente prodotte solo le istanze pervenute oltre il termine medesimo,

Nel caso in cui venga confermata la circostanza secondo cui l'impresa indicata costituisca l'unico fornitore del prodotto descritto, questo IRCCS si riserva altresì, ai sensi di quanto sancito dal D.Lgs n. 50/2016, manifestare l'intenzione di concludere un contratto, previa negoziazione delle condizioni contrattuali, con l'operatore economico, che, allo stato attuale, risulta l'unico fornitore del prodotto descritto.

Responsabile del Procedimento: Dott. Giuseppe Galletta

Telefono 090 60128807 - fax 090 60128854 - e-mail: giuseppe.galletta@irccsme.it

IL DIRETTORE GENERALE

Arch. Angelo Apiquo)

th

ALLEGATO A

Caratteristiche Tecniche minime

Sistema Esoscheletro dotato di software di ultima generazione che analizza il quadro clinico di ogni singolo utilizzatore e consente di creare sessioni riabilitative personalizzate; a seconda della mobilità e del grado di forza residua, il sistema esoscheletro deve essere in grado di aumentare o diminuire la forza in supporto al paziente durante ogni singola seduta.

L'esoscheletro deve essere indossabile da pazienti con lesioni spinali di origine Traumatica e non Traumatica con esito di paraparesi e/o tetraparesi di natura completa e incompleta, Stroke, SM

Esoscheletro costituito da 4 motori rispettivamente 2 alle anche e 2 a livello di ginocchia e di struttura rigida posteriore, comunemente definito tronco, in modo da poter trattare anche pazienti con livello lesionale alto.

Il sistema può essere indossato dal paziente in maniera agevole e rapida, dotato di cinture per il torso e per le gambe che permettono l'entrata e l'uscita dal dispositivo in completa autonomia.

Lo strumento deve essere alimentato da batterie ricaricabili ad elevata autonomia con tempo di lavoro non inferiore alle 4-6 ore .

Il Sistema deve essere dotato di sensori di controllo della posizione e del bilanciamento del peso in modo da garantire la massima sicurezza per il paziente in caso di movimenti scorretti o perdita di equilibrio.

Il sistema indossato deve poter essere gestito attraverso un telecomando da parte di un fisioterapista e, nelle fasi più avanzate del training riabilitativo, è dotato di un software che ne permette l'uso in completa autonomia da parte del paziente.

Esoscheletro dotato un meccanismo di training che legge autonomamente l'esatto bilanciamento del peso del paziente, in modo da ottenere una camminata fisiologicamente corretta.

Apparecchiatura dotata di modulo per la memorizzazione dei dati relativi alla camminata del paziente, al tempo di lavoro, ai vari livelli di training utilizzati con possibilità di aggiornamenti software.

Interfaccia con FES (stimolazione elettrica funzionale)

Possibilità di esportare i dati della seduta e trasformarli in MatLab

A